

La versión estándar de Global Mapper ofrece algunas funciones básicas de procesamiento LiDAR incluyendo la importación, exportación e interpolación en grillas de datos LiDAR. Con la incorporación del módulo LiDAR, se mejora significativamente la capacidad para utilizar los datos procedentes de nubes de puntos. La siguiente tabla ilustra las mejoras funcionales claves que se habilitan con la activación adicional del Módulo de LiDAR.

Comparación de Software



Global Mapper



Módulo LiDAR

	Global Mapper	Módulo LiDAR
Soporta Lectura/Escritura de archivos de LAS / LAZ	●	●
Soporte para trabajar con más de mil millones de puntos [solo versión 64 bits]	●	●
Creación de Grilla de Elevaciones por Red Irregular de Triangulos (TIN)	●	●
Creación de Grilla de Elevaciones – Remuestreo del Modelo de Terreno		●
Creación de Grilla de Elevaciones – Método del Promedio del Valor de Elevación		●
Creación de Grilla de Elevaciones – Método de Interpolación del Modelo de Superficie		●
Filtrado Fácil para Separación de Clases de Puntos		●
Asignación de Colores Naturales a la Nube de Puntos desde Imágenes Raster		●
Herramientas de Reclasificación de Puntos		●
Clasificación Automática de Puntos de Terreno		●
Clasificación Automática de Puntos de Ruído desde Nube de Puntos LiDAR Bruta		●
Visualización de Puntos LiDAR en perfil (Visualización Lateral)		●
Herramientas de Selección/Edición de puntos en sección transversal (por perfil)		●
Visualización de Nube de Puntos por Sombreado de Elevación	●	●
Visualización de Nube de Puntos por Color RGB	●	●
Visualización de Nube de Puntos por Intensidad	●	●
Visualización de Nube de Puntos por Clasificación	●	●
Visualización de Nube de Puntos por Número de Retorno	●	●
Visualización de Nube de Puntos por Índice de Punto	●	●
Visualización de Nube de Puntos por Identificador de Punto	●	●
Visualización de Nube de Puntos por Altura sobre el Terreno		●
Exportar Archivos LAS utilizando Altura sobre el Terreno		●
Cambio Interactivo del Método de Representación desde la Barra de Herramientas		●
Soporte para el formato PTS de Leica		●
Crear Atajos de Teclado Personalizados para Reclasificación de Nube de Puntos		●
Buscar Puntos por Altura sobre el Terreno		●
Ajustar Manualmente las Elevaciones de toda la Nube de Puntos		●
Scripting para Cálculo de Estadísticas de Nube de Puntos		●
Transformación de Coordenadas en Nubes de Puntos (Incluyendo Rectificación)		●
Filtrar Puntos LiDAR Seleccionados por Elevación/Color		●
Reproyección de Nubes de Puntos LiDAR	●	●
Recorte de Nubes de Puntos LiDAR	●	●
Clasificación Automática de Puntos de Edificios, Árboles y Lineas de Transmisión desde Nubes de Puntos		●
Extraer Delimitación de Edificios desde Nubes de Puntos Clasificadas		●
Extract tree points/areas from classified LiDAR point clouds		●
Extraer Punto y Área de Cada Árbol desde Nubes de Puntos Clasificadas		●
Perfil de secciones perpendiculares de la nube depuntos		●
Extraer elementos a medida por digitalización 3D		●
Extraer Lineas de Transmisión desde Nubes de Puntos Clasificadas		●
Exportar Puntos LiDAR por Rango de Elevación		●
Filtrar Puntos Utilizados en el Proceso de Elaboración de Grilla		●
Crear Grilla Basado en Intensidad en Lugar de Elevación		●
Crear Grilla Basado en Alturas sobre el Terreno en Lugar de Elevación		●
Colorear Nubes de Puntos según la Diferencia de Altura entre el Primer y Último Retorno		●



www.cysdep.mx



www.engesat.com.br